

MOVETEC®

Bedienungsanleitung



MOVETEC



True Innovative Moving Technology

Inbetriebnahme

Nachdem der Controller und das Bedienteil montiert wurden, alle elektrischen Verbindungen gemacht wurden und sichergestellt wurde, dass die richtigen Parameter in den Controller geladen wurden, kann der Hubsäule in Betrieb genommen werden.

Nach dem ersten Einschalten macht der Hubsäule eine Referenzfahrt bei der der Hubsäule bis zur Referenzposition fährt (in der Regel der untere Anschlag der Hubsäule beine oder ein Endschalter). Dazu ist die Auf- oder Ab-Pfeiltaste gedrückt zu halten bis der Hubsäule die Referenzposition erreicht hat und dann noch bis sich der Hubsäule zurück zur eingestellten untersten Position bewegt hat (In der Regel ca. 10 mm über dem unteren Anschlag).

Nachdem der Controller die Referenzposition erfasst hat kann der Hubsäule normal betrieben werden. Durch Drücken der Auf- und Ab- Pfeiltasten kann der Hubsäule von der obersten bis zu untersten, im Parameterset definierten, Position bewegt werden.

Strombasierte Kollisionserkennung

Standardmäßig sind die Controller mit einer einfachen, strombasierten Kollisionserkennung ausgerüstet. Die Kollisionserkennung muss in dem Parameterset aktiviert werden. Um eine zufriedenstellende Funktion zu erreichen müssen zudem auf den jeweiligen Hubsäule angepasste Grenzwerte angegeben werden. Wenn die strombasierte Kollisionserkennung aktiviert ist, stoppt der Hubsäule sobald er auf ein Hindernis trifft. Nach dem Stopp fährt der Hubsäule, um die Entfernung, in die entgegengesetzte Richtung die bei der Konfiguration des Controllers festgelegt wurde. Danach kann der Hubsäule wieder durch betätigen der „Auf“ oder „Ab“ Taste bewegt werden.



Achtung! Die Empfindlichkeit der strombasierten Kollisionserkennung ist erheblich reduziert, wenn der Hubsäule belastet nach unten fährt.

Sollte die Empfindlichkeit der strombasierenden Kollisionserkennung nicht ausreichen, so wird der Einsatz des GyroSense zur Kollisionserkennung empfohlen.

GyroSense basierte Kollisionserkennung

Das Movetec GyroSense System erkennt die Kollision des Hubsäules mit einem Hindernis. Dafür sind Controller die mit der GyroSense Option bestellt werden mit einem sehr empfindlichen Sensor ausgerüstet der selbst kleinste Störungen in der Auf- und Abwärtsbewegung des Hubsäules erkennt.

Dieses System erlaubt die zuverlässige Erkennung einer Kollision wenn die Kollision die Position der Hubsäuleplatte auch nur geringfügig verändert.



Um eine solche Veränderung der Position erkennen zu können, muss der Controller direkt an die Hubsäuleplatte montiert sein. Wird der Controller nur in die Konsole gelegt, dann ist eine Erfassung nicht möglich!



Achtung: Auch wenn das System zuverlässig auch kleinste Abweichungen in der Bewegung erkennt, kann es nicht zu 100% ausschließen, dass durch die Bewegung des Hubsäules und der Mechanik des Hubsäules Verletzung hervorgerufen werden, bei dem Bediener des Hubsäules oder bei Personen in der Nähe des Hubsäules. Aus diesem Grund kann keine Verantwortung übernommen werden für Verletzungen oder andere Schäden die durch den Betrieb des Hubsäules entstehen. Es ist die alleinige Verantwortung des Hubsäulebenutzers sicherzustellen, dass es beim Betrieb des Hubsäules weder zu Personenschäden noch zu sonstigen Schäden kommt!

Bedienung durch Bedienteile

Alle Bedienteile

	Hubsäule bewegt sich aufwärts	Taste gedrückt halten bis die gewünschte Höhe erreicht ist
	Hubsäule bewegt sich abwärts	Taste gedrückt halten bis die gewünschte Höhe erreicht ist

MOVETEC



True Innovative Moving Technology